

# F1 | Linjära ekvationssystem

(1)

## 1) Introduktion

Linjär algebra — systematisk studie av linjära ekvationssystem.

Varför? i) Förekommer i så gott som alla natur- och teknikvetenskaper.

ii) En av de få problemklasser som vi kan lösa "näget så här" med hjälp utav en dator ...

Kurskommentar Lösningar av linjära ekvationssystem kan tolkas i termer av geometriska objekt (tex punkter, linjer, plan) och vi kommer ~~se~~ därför ägna en del tid åt geometri i 2 och 3 dimensioner.

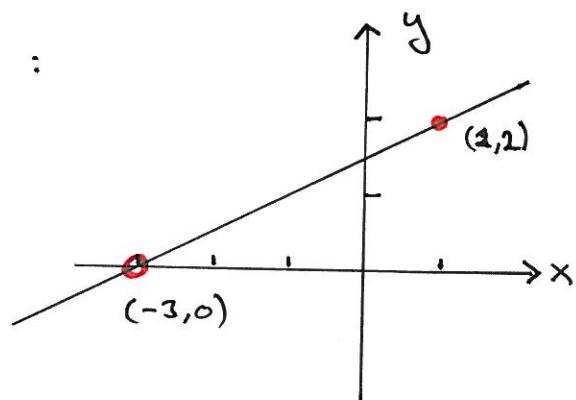
Vi inleder med ett par exempel :

### Ex 1 Ekvationen

$$1 \cdot x - 2 \cdot y = -3$$

är linjär.      Koefficienter      Högerled

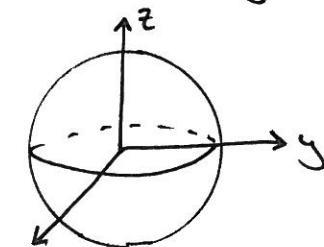
abekanta



Det finns (oändligt) många lösningar  $(x, y)$  och de ~~visas~~ bildar en rät linje.

### Ex 2 Ekvationen

$$x^2 + y^2 + z^2 = 1$$



är inte linjär. Här finns det återigen oändligt många lösningar (som bildar enhetssfären).

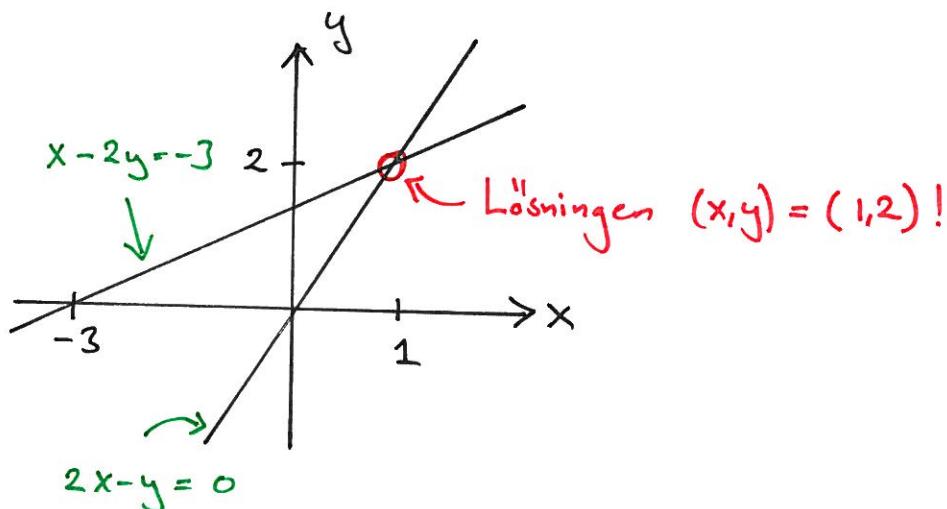
### Ex 3 Linjärt ekationssystem :

(2)

$$\begin{cases} x - 2y = -3 \\ 2x - y = 0 \end{cases}$$

Två ekvationer (dvs ett system...) med två obekanta.

Alt 1 Grafisk lösning (två linjer som skär varandra) :



Dvs systemet har en lösning  $(x, y) = (1, 2)$ .

Alt 2 "Räkning"

Från den andra ekvationen ser vi att  $y = 2x$ .

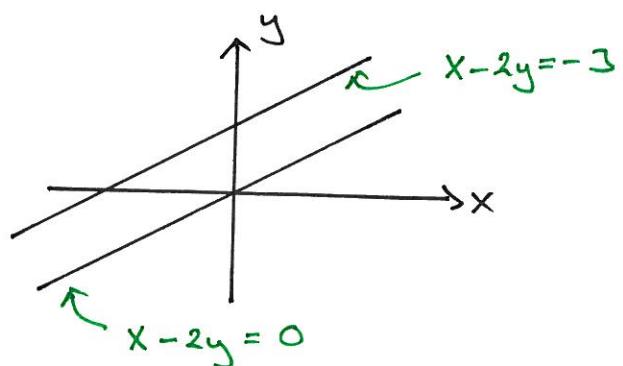
Sätter vi in detta i den första ekvationen får vi

$$x - 2 \cdot (2x) = -3 \Leftrightarrow x = 1$$

och sen  $y = 2 \cdot 1$ .

Ex 4

$$\begin{cases} x - 2y = -3 \\ x - 2y = 0 \end{cases}$$



Systemet saknar en lösning  $(x, y)$  eftersom ekvationerna beskriver två parallella linjer.

(3)

## Lösningsmängdens struktur

Redan nu har vi sett att linjära ekvationssystem kan ha

- \* En lösning - [Ex 3]
- \* Oändligt många lösningar [Ex 1]
- \* Ingen lösning - [Ex 4].

Detta är faktiskt de enda tre fallen som kan inträffa oavsett antalet ekvationer och obekanta!

Ett mål i kursen är att beröva detta och lära oss metoder för att avgöra vilket av fallen som inträffar.

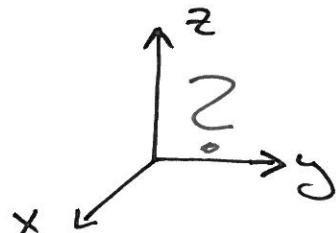
Övning- Bevisa att detta redan gäller för en linjär ekvation med en obekant, dvs  $ax = b$  där  $a$  och  $b$  är gitna tal.

## 2) Gaußelimination

~~Sammansättning~~ Vi fortsätter med ett exempel.:

Ex 5 Linjärt ekvationssystem med tre ekvationer/obekanta:

$$\begin{cases} x + y - z = 1 \\ 3x + 4y - 2z = 2 \\ -2x + y + 3z = 0 \end{cases}$$



Geometrisk tolkning-: Tre plan som skär varandra i en punkt  
(svårt att rita...)

"Räkning"-: Görbart men lätt att göra fel utan systematik!

Ex 6

System med  $10^7$  ekvationer /obelkanta ...

(4)

Upptäcktes tex vid simuleringar av tunna metallkonstruktioner som bucklas.

Geometrisk tolkning / mänsklig räkning: Inte möjligt...

Eftersökes Algoritmer som beräknar lösningen till ett godtyckligt linjärt ekvationssystem.

Ex 7 Ett ovärligt enkelt system (som vi kan lösa på ett systematiskt vis):

$$\begin{cases} x + y - z = 1 & (\text{A}) \\ 0x + y + z = -1 & (\text{B}) \\ 0x + 0y + (-2)z = 5 & (\text{C}) \end{cases}$$

System av denna typ sägs vara på trappstegsform.

Lösning- (C)  $-2z = 5 \Leftrightarrow z = -\frac{5}{2}$

(B)  $y + z = -1 \Leftrightarrow y = -1 - z = -1 + \frac{5}{2} = \frac{3}{2}$

(A)  $x + y - z = 1 \Leftrightarrow x = 1 - y + z = 1 - \frac{3}{2} - \frac{5}{2} = -3$

Svar

$$(x, y, z) = \left( -3, \frac{3}{2}, -\frac{5}{2} \right) \text{ (dvs en lösning).}$$

Ex 5 (igen)

Hur löser vi då  $\begin{cases} x+y-z = 1 & (A) \\ 3x+4y-2z = 2 & (B) [S1] \\ -2x+y+3z = 0 & (C) \end{cases}$ ?

Idé Omforma (S1) till ett system på trappstegsform genom att successivt "eliminera" variabler:

Steg 1 Eliminera x ur (B) och (C) genom att addera  $-3(A)$  till (B) och  $2(A)$  till (C):

$$\begin{cases} x+y-z = 1 & (A') = (A) \\ 0 \quad y+z = -1 & (B') = (B) - 3(A) \quad [S2] \\ 0 \quad 3y+z = 2 & (C') = (C) + 2(A) \end{cases}$$

Steg 2 Eliminera y ur (C') genom att addera  $-3(B')$  till (C'):

$$\begin{cases} x+y-z = 1 & (A'') = (A') \\ 0 \quad y+z = -1 & (B'') = (B') \\ 0 \quad -2z = 5 & (C'') = (C') - 3(B') \quad [S3] \end{cases}$$
Svar

Systemet (S3) är på trappstegsform och har en lösning nämligen  $(x, y, z) = (-3, 3/2, -5/2)$ ; jfr med (Ex 7) på sidan 6.

OBS För att Gaußeliminationen ska fungera måste vi veta att systemen (S1), (S2) och (S3) har samma lösning  $(x, y, z)$ , dvs de är ekvivalenta.

(B)

"Bevis" Antag att  $(x, y, z)$  är en lösning till  $(S_1)$ ,  
dvs uppfyller  $(A), (B)$  och  $(C)$ . Då uppfyller  $(x, y, z)$   
även  $(A') = (A)$  och

$$(B'): y+z = \underbrace{(3x+4y-2z)}_{=2 \text{ jfr (B)}} - 3 \underbrace{(x+y-z)}_{=1 \text{ jfr (A)}} = -1$$
$$(C'): 3y+z = \underbrace{(-2x+y+3z)}_{=0 \text{ jfr (C)}} + 2 \underbrace{(x+y-z)}_{=1} = 2$$

På motsvarande sätt gäller omvänt att om  $(x, y, z)$   
är en lösning till  $(S_2)$  så löser  $(x, y, z)$  även  $(S_1)$ ,  
kontrollera själv!

Eftersom slutsats  $(S_1)$  och  $(S_2)$  är ekvivalenta system.

På samma sätt visar vi att  $(S_2)$  är ekvivalent med  $(S_3)$ ,  
vilket ger att  $(S_1)$  är ekvivalent med  $(S_3)$ .  $\square$

Resonemangen ovan gäller för alla linjära ekvationssystem och  
vi har följande sats:

Sats (1, sidan 9 i boken) Lösningsmängden till ett linjärt  
ekvationssystem ändras inte om man

- i) kastar om ordningen på ekvationerna.
- ii) multiplicerar en ekvation med ett tal  $\neq 0$ .
- iii) adderar en multipel av en ekvation till en annan.

Avslutningsvis undersöker vi hur Gaußeliminationen ser ut för ~~ett~~ system som har oändligt många lösningar / saknar lösningar.

Ex 8

$$\begin{cases} -2y + 6z = -4 & (A) \\ x + y + 2z = 3 & (B) \\ 2x + 3y + z = 8 & (C) \end{cases}$$

Lösning - ~~x~~ saknas i (A), kasta om ekvationerna:

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + 2z = 3 & (A') = (B) \\ 2x + 3y + z = 8 & (B') = (C) \\ -2y + 6z = -4 & (C') = (A) \end{cases}$$

Eliminera  $x$  ur  $(B')$ :  $(C')$  har ju inget  $x$  i sig...

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + 2z = 3 & (A'') = (A') \\ y - 3z = 2 & (B'') = (B') - 2(A') \\ -2y + 6z = -4 & (C'') = (C') \end{cases}$$

Eliminera  $y$  ur  $(C'')$ :

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + y + 2z = 3 & (A''') = (A'') \\ y - 3z = 2 & (B''') = (B'') \\ 0 = 0 & (C''') = (C'') + 2(B'') \end{cases}$$

Ekvationen  $0 = 0$  kan tolkas <sup>tx</sup> som  $0 \cdot z = 0$ , vilken uppfylls av alla värden på  $z$ . Vi sätter därför

$$z = t \quad (t \text{ är ett godtyckligt tal, kallas } \underline{\text{parameter}}).$$

Detta ger  $(x, y, t) = (1 - 5t, 2 + 3t, t)$  där  $t \in \mathbb{R}$ , dvs oändligt många lösningar!

OBS Valet av parameter kan göras på olika vis!

(8)

Tex fungerar  $x = 237 + \pi^2 s$ , med  $s \in \mathbb{R}$ , lika bra.

Ex 9

$$\begin{cases} x+y+z=1 & (A) \\ x+y+z=0 & (B) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x+y+z=1 & (A')=(A) \\ 0=-1 & (B')=(B)-(A) \end{cases}$$

Systemet saknar lösning, då ekvationen  $0=-1$  aldrig är uppfyllt.

### 3) Introduktion till matriser

Vi kan också passa på att introducera ett kompakt skrivasätt för linjära ekvationssystem:

Def- En matris är ett rektangulärt schema av tal

$$A = \left( \begin{array}{cccc} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & & & \\ \vdots & & & \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{array} \right) \quad \begin{array}{l} m \text{ rader} \\ n \text{ kolonner} \end{array}$$

Ex 10  $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 1 & 4 & 0 \end{pmatrix}$  har 2 rader och 3 kolonner

(sägs vara ~~och~~ en  $2 \times 3$  matris).

Addition sker elementvis, tex

$$\begin{pmatrix} 7 & 1 \\ 0 & -1 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 6 & -3 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 & 3 \\ 6 & -4 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$$

$\uparrow$        $\uparrow$        $\uparrow$

**OBS:** Matriserna måste vara av samma typ ( $m \times n$ )

(9)

Multiplikation med skalar sker också elementvis, t ex

$$\pi \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \pi & 0 \\ -\pi & 0 \end{pmatrix}.$$

Multiplication av två matriser

På plats  $(j, k)$  i produkten  $AB$  kombinerar vi rad  $j$  från  $A$  och kolonn  $k$  från  $B$  på följande sätt:

Ex 11  $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}_{3 \times 2} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}_{2 \times 2} = \begin{pmatrix} 1 \cdot 1 + 2 \cdot 3 & 1 \cdot 2 + 2 \cdot 0 \\ 3 \cdot 1 + 4 \cdot 3 & 3 \cdot 2 + 4 \cdot 0 \\ 5 \cdot 1 + 6 \cdot 3 & 5 \cdot 2 + 6 \cdot 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 & 2 \\ 15 & 6 \\ 23 & 10 \end{pmatrix}_{3 \times 2}$

OBS Funkar bara då antalet kolonner i  $A$  = antalet rader i  $B$ .

Ex 12  $\begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 \\ 1 & 3 & 6 \end{pmatrix}_{2 \times 3} \cdot \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}_{2 \times 2}$  är inte definierad!

OBS Om  $A$  är en  $p \times q$  matris och  $B$  en  $q \times r$  matris så är  $AB$   $p \times r$  matris (jfr med Ex 11).

Ex 13  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$  och  $B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$

$$AB = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ -2 & -2 \end{pmatrix}$$

$$BA = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Allmänt  $AB \neq BA$  och  $A \neq 0, B \neq 0$  men  $BA = 0$  kan vara  $= 0$ !

(10)

## Matriser och linjära ekvationssystem

Ex 14  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 3 & 4 & -2 \\ -2 & 1 & 3 \end{pmatrix}$ ,  $\underline{X} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ ,  $\underline{Y} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$

Då är  $A\underline{X} = \underline{Y} \Leftrightarrow$

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 3 & 4 & -2 \\ -2 & 1 & 3 \end{pmatrix}}_{3 \times 3 \text{ ok } 3/x!} \underbrace{\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}}_{3 \times 1} = \begin{pmatrix} x + y - z \\ 3x + 4y - 2z \\ -2x + y + 3z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$\Leftrightarrow$

jfr radvis

$$\begin{cases} x + y - z = 1 \\ 3x + 4y - 2z = 2 \\ -2x + y + 3z = 0 \end{cases}$$



Värt linjära ekvationssystem ifrån Ex 5!

Allmänt Varje linjärt ekvationssystem kan skrivas som en ekvation med formen

$$A \underline{X} = \underline{Y} \leftarrow \text{högerled}$$

↑      ↑  
Koefficienter Obekanta

"Ta med frågan"

\* Kan vi genom att bara studera matrisen A avgöra om  $A\underline{X} = \underline{Y}$  har en lösning för varje  $\underline{Y}$ ?

\* Kan vi till och med ~~tillämpa~~ ta fram ett tal  $d(A)$  som svarar på ovanstående fråga (för ett givet A)?

Läs själva kap 7.2